



借用件登记
插图
校核
旧版图总号
签字
日期

机加工未注公差	基本尺寸分段	0.5	6	30	120	400	1000				
	未注线性尺寸公差	±0.1	±0.2	±0.3	±0.5	±0.8	±1.2				
铸铁未注公差	未注角度尺寸公差	±1°	±30'	±20'	±10'	±5'	±3'				
	未注垂直度	0.05	0.1	0.2	0.4	0.6	0.8	设计	更改文件号	签字	日期
铸铁未注公差	未注对称度	0.4	0.6	0.8	1	1	1	设计			
	未注跳动	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	工艺			
铸铁未注公差	未注线性尺寸公差	±1	±2	±3	±4	±4	±4	审核			
	未注角度尺寸公差	±45'	±30'	±20'	±20'	±20'	±20'	批准			
								共1页	第1页		

南京埃斯顿
机器人工程有限公司
ER80-2565-BD 运动空间包络图